**Ressources et tutoriels utilisés pour la caméra déportée**

**Connecter le Raspberry Pi à un PC via un port série**

<https://emteria.com/kb/connect-uart-rpi>

**Activer le SSH sur Raspberry Pi dans RASPI-CONFIG**

sudo raspi-config

Systems Options > Wireless LAN > Entrer SSID et MDP

Interface Options > SSH > Activer SSH > Message "The SSH server is enabled"

**Transférer des fichiers entre le Raspberry Pi et un PC avec SFTP**

<https://www.digitalocean.com/community/tutorials/how-to-use-sftp-to-securely-transfer-files-with-a-remote-server-fr>

**Documentation et utilisation de la caméra**

<https://docs.arducam.com/Raspberry-Pi-Camera/Native-camera/12MP-IMX708/#arducam-autofocus-imx708-camera-modul>

**Installer OpenCV dans un environnement virtuel sur Raspberry Pi**

<https://raspberrytips.fr/installer-opencv-sur-raspberry-pi/>

**GitHub pour la librairie du module LoRa**

<https://github.com/martynwheeler/raspi-lora/tree/master>

Il faut installer les dépendances du module Lora pour pouvoir l’utiliser, avec la commande suivante, à exécuter dans l’environnement virtuel où OpenCV a été installé :

pip install raspi-lora

Il faut de plus activer le SPI dans RASPI-CONFIG pour pouvoir interfacer le module Lora en SPI avec le Raspberry Pi et remplacer le package GPIO par LGPIO (toujours dans l’environnement virtuel), avec les commandes suivantes :

pip uninstall rpi-gpio

sudo apt update

pip install lgpio

Astuce GitHub : Pour télécharger un dossier d'un répertoire GitHub, remplacer GitHub.com en GitHub.dev dans l'URL, et dans l'explorateur à gauche, clic-droit sur le dossier à télécharger, puis Télécharger.